



HOKKAIDO UNIVERSITY

| | |
|------------------|---|
| Title | 力學問題に於けるEnergy法とGalerkin法に就いて |
| Author(s) | 酒井, 忠明; Sakai, Tadaaki |
| Citation | 北海道大學工學部彙報, 1, 167-185 |
| Issue Date | 1948-12-20 |
| Doc URL | https://hdl.handle.net/2115/40441 |
| Type | departmental bulletin paper |
| File Information | 1_167-185.pdf |



力學問題に於ける Energy 法と Galerkin 法に就いて

酒 井 忠 明*

On the Relation between Energy and Galerkin's Methods for problems of mechanics

Dr. of Eng., Prof. Tadaaki Sakai

Synopsis.

In recent years Ritz's method combined with energy method has been widely applied to the calculations of deflection, critical load and number of free vibration of members with variable section or to other problems of mechanics by Timoshenko.

Moreover, Galerkin's method has been recognized its superiority for the same problems. In this paper author shows that the above both methods give the same results when a deflection curve is assumed to trigonometrical series.

目 次

| | |
|------------------------|-----|
| 第1節 緒 言 | 167 |
| 第2節 變断面壓縮部材の挫屈荷重 | 168 |
| 第3節 變断面桁の固有振動数 | 172 |
| 第4節 吊橋の補剛桁の撓み曲線 | 180 |
| 第5節 周縁單純支持の矩形版 | 183 |
| 第6節 結 言 | 185 |

第1節 緒 言

變断面部材の挫屈荷重や固有振動数等の固有値や各種の問題の撓みを求むる場合、これ等に関する基礎微分方程式を作り、直接この方程式を満足せしむる解を組合せ、境界条件を満足するやうに積分常数を決定する方法は一般に難解である。

近年 Ritz 法を取り入れた Energy 法が Timoshenko 等により廣く各種の問題に適用せられて問題が簡易化され、更に又 Galerkin 法なるものがその優秀さを認められてきた。この兩者の方法は

* 北海道大學工學部教授，工學博士。

いづれも境界条件を満足するやうな函数列を考へて問題を解決するものである。變斷面部材の固有値や撓みを求むる場合、その撓み曲線を三角級数の形で表はすこと多く、この場合上記の兩方法は全く同一結果を與へるのみならず、途中からの計算過程も全く一致するもので、次に各種の問題に對してこのことを例證する。これ等の方法は近似解法ではあるが、Ritz法をとり入れたEnergy法によつても知られるごとく、正解に極めて近きものである。

第2節 變斷面壓縮部材の挫屈荷重

1. Energy法

兩端鉸にして長さ l なる部材を考へ坐標原點はその一端にとり部材方向に x 軸をとる。Energy法による挫屈荷重は

$$P = E \frac{\int_0^l I(x) \left(\frac{d^2y}{dx^2}\right)^2 dx}{\int_0^l \left(\frac{dy}{dx}\right)^2 dx} \dots\dots\dots (1)$$

である。ここに

E = 弾性係數, $I(x)$ = 斷面の慣性モーメント

これに對し撓み曲線を

$$y = a_1 \sin \frac{\pi x}{l} + a_2 \sin \frac{2\pi x}{l} + \dots a_n \sin \frac{n\pi x}{l} + \dots a_m \sin \frac{m\pi x}{l} + \dots\dots\dots (2)$$

とする。この級数は、

$$x = 0 \text{ 及び } x = l \text{ にて共に } y = 0, \quad \frac{d^2y}{dx^2} = 0$$

即ち部材の兩端に於いて撓み及び曲げモーメントは零となり材端の條件を満足する。 a は挫屈荷重を最小ならしむるときものえらぶ。即ち

$$\frac{\partial P}{\partial a_n} = 0$$

(1) 式の右邊の分母を D , 分子を N にて表はせば

$$\frac{\partial}{\partial a_n} \left(\frac{N}{D}\right) = \frac{1}{D} \frac{\partial}{\partial a_n} (N) - \frac{N}{D^2} \frac{\partial}{\partial a_n} (D) = 0$$

然るに

$$P = E \frac{N}{D} \quad \text{又は} \quad \frac{N}{D} = \frac{P}{E}$$

従つて

$$\frac{\partial}{\partial a_n} (N) - \frac{P}{E} \frac{\partial}{\partial a_n} (D) = 0$$

又は

$$\frac{\partial}{\partial a_n} \left(N - \frac{P}{E} D \right) = 0$$

故に

$$\frac{\partial}{\partial a_n} \left\{ \int_0^l I(x) \left(\frac{d^2 y}{dx^2} \right)^2 dx - \frac{P}{E} \int_0^l \left(\frac{dy}{dx} \right)^2 dx \right\} = 0 \quad \dots\dots\dots (3)$$

$$(n = 1, 2, 3 \dots\dots\dots)$$

これが Ritz の方程式である。(2) の撓み曲線より

$$\frac{dy}{dx} = \dots + a_n \frac{n\pi}{l} \cos \frac{n\pi x}{l} + \dots + a_m \frac{m\pi}{l} \cos \frac{m\pi x}{l} + \dots, \quad \dots\dots\dots (4)$$

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = \dots - a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^2 \sin \frac{n\pi x}{l} - \dots - a_m \left(\frac{m\pi}{l} \right)^2 \sin \frac{m\pi x}{l} - \dots, \quad \dots\dots (5)$$

$$\left(\frac{dy}{dx} \right)^2 = \sum a_n^2 \left(\frac{n\pi}{l} \right)^2 \cos^2 \frac{n\pi x}{l} + 2 \sum a_n a_m nm \left(\frac{\pi}{l} \right)^2 \cos \frac{n\pi x}{l} \cos \frac{m\pi x}{l}, \quad (6)$$

$$\left(\frac{d^2 y}{dx^2} \right)^2 = \sum a_n^2 \left(\frac{n\pi}{l} \right)^4 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} + 2 \sum a_n a_m n^2 m^2 \left(\frac{\pi}{l} \right)^4 \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (7)$$

これ等を (3) に代入し

$$\int_0^l I(x) \left\{ 2a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^4 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} + 2 \sum a_m n^2 m^2 \left(\frac{\pi}{l} \right)^4 \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{m\pi x}{l} \right\} dx$$

$$- \frac{P}{E} \int_0^l 2a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^2 \cos^2 \frac{n\pi x}{l} + 2 \sum a_m nm \left(\frac{\pi}{l} \right)^2 \cos \frac{n\pi x}{l} \cos \frac{m\pi x}{l} \right\} dx = 0$$

然るに

$$\int_0^l \cos \frac{n\pi x}{l} \cos \frac{m\pi x}{l} dx = 0 \quad \dots\dots\dots (8)$$

なる故

$$\int_0^l I(x) \left\{ a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^2 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} + \sum a_m \left(\frac{m\pi}{l} \right)^2 \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{m\pi x}{l} \right\} dx$$

$$- \frac{P}{E} \int_0^l a_n \cos^2 \frac{n\pi x}{l} dx = 0 \quad \dots\dots\dots (9)$$

かかる式が n 個即ち a の数だけ得られ、之を

$$\left. \begin{aligned} r_{11} a_1 + r_{12} a_2 + r_{13} a_3 + \dots &= 0 \\ r_{21} a_1 + r_{22} a_2 + r_{23} a_3 + \dots &= 0 \\ r_{31} a_1 + r_{32} a_2 + r_{33} a_3 + \dots &= 0 \\ \dots & \dots \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (10)$$

a が零ならざるため、即ち撓屈ををこすためには

$$\begin{vmatrix} r_{11} & r_{12} & r_{13} & \dots \\ r_{21} & r_{22} & r_{23} & \dots \\ r_{31} & r_{32} & r_{33} & \dots \\ \dots & \dots & \dots & \dots \end{vmatrix} = 0 \dots \dots \dots (11)$$

之より撓屈荷重 P を決定する。

2. Galerkin 法

壓縮部材の撓み曲線の微分方程式は

$$E I(x) \frac{d^2 y}{dx^2} + P y = 0 \dots \dots \dots (12)$$

これに對し撓み曲線 y は前と同じく境界條件を満足する (2) の三角級數をとる。(2) と (5) をこの微分方程式の左邊に代入し誤差函数 $\varepsilon(x)$ を作る。即ち

$$\begin{aligned} \varepsilon(x) = I(x) \left\{ \dots + a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^2 \sin \frac{n\pi x}{l} + \dots + a_m \left(\frac{m\pi}{l} \right)^2 \sin \frac{m\pi x}{l} + \dots \right\} \\ + \frac{P}{E} \left\{ \dots + a_n \sin \frac{n\pi x}{l} + \dots + a_m \sin \frac{m\pi x}{l} + \dots \right\} \dots \dots \dots (13) \end{aligned}$$

然る時

$$\int_0^l \varepsilon(x) Y_n(x) dx = 0 \quad (n = 1, 2, 3 \dots) \dots \dots \dots (14)$$

なる關係がある。ここに $Y_n(x)$ は、齊次な境界條件を満足する一つの函数でここでは

$$Y_n(x) = \sin \frac{n\pi x}{l}$$

この聯立一次方程式から a_n を定めるのが Galerkin 法である。(14) に (13) を代入しこれに (8) の關係を用ひると

$$\begin{aligned} \int_0^l I(x) \left\{ a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^2 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} + \sum a_m \left(\frac{m\pi}{l} \right)^2 \sin \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} \right\} dx \\ - \frac{P}{E} \int_0^l a_n \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx = 0 \dots \dots \dots (15) \end{aligned}$$

しかして

$$\int_0^l \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx = \int_0^l \cos^2 \frac{n\pi x}{l} dx = \frac{l}{2}$$

にして(19)と(15)は全く同一となる。

變断面壓縮部材の挫屈問題に於いては、この(9)又は(15)を得るに Galerkin 法は極めて直接的である。

3. 計算例題

任意断面の慣性モーメントが

$$I(x) = I_c \left(\frac{\lambda + x}{\lambda + \frac{l}{2}} \right)^2$$

なる場合を例題にとる。\$I_c\$ は部材中央の慣性モーメント、\$\lambda\$ は常数である。両端鉸端とする。(15)式より

$$\int_0^l (\lambda + x)^2 \left\{ a_1 \left(\frac{\pi}{l} \right)^2 \sin^2 \frac{\pi x}{l} + a_2 \left(\frac{2\pi}{l} \right)^2 \sin \frac{\pi x}{l} \sin \frac{2\pi x}{l} \right\} dx - k \int_0^l a_1 \sin^2 \frac{\pi x}{l} dx = 0$$

及び

$$\int_0^l (\lambda + x)^2 \left\{ a_2 \left(\frac{2\pi}{l} \right)^2 \sin^2 \frac{2\pi x}{l} + a_1 \left(\frac{\pi}{l} \right)^2 \sin \frac{\pi x}{l} \sin \frac{2\pi x}{l} \right\} dx - k \int_0^l a_2 \sin^2 \frac{\pi x}{l} dx = 0$$

ここに

$$k = \frac{P \left(\lambda + \frac{l}{2} \right)^2}{E I_c}$$

ただしこの兩式は \$y\$ の級数を第 2 項迄とりてえたるものなり。ここに

$$\int_0^l \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx = \frac{l}{2}, \quad \int_0^l x \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx = \frac{l^2}{4}$$

$$\int_0^l x^2 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx = \frac{l^3}{6} - \frac{l^3}{4n^2 \pi^2}, \quad \int_0^l \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{m\pi x}{l} dx = 0$$

$$\int_0^l x \sin \frac{\pi x}{l} \sin \frac{2\pi x}{l} dx = -\frac{8l^2}{9\pi^2}, \quad \int_0^l x^2 \sin \frac{\pi x}{l} \sin \frac{2\pi x}{l} dx = -\frac{8l^3}{9\pi^2}$$

なる故上式は

$$a_1 \left\{ k - \pi^2 \left(\frac{\lambda^2}{l^2} + \frac{\lambda}{l} + \frac{1}{3} \right) + \frac{1}{2} \right\} + a_2 \left(\frac{128}{9} \frac{\lambda}{l} + \frac{64}{9} \right) = 0$$

$$a_1 \left\{ \frac{32}{9} \frac{\lambda}{l} + \frac{16}{9} \right\} + a_2 \left\{ k - 4\pi^2 \left(\frac{\lambda^2}{l^2} + \frac{\lambda}{l} + \frac{1}{3} \right) + \frac{1}{2} \right\} = 0$$

今

$$\pi^2 \left(\frac{\lambda^2}{l^2} + \frac{\lambda}{l} + \frac{1}{3} \right) = \beta, \quad 16 \left(1 + 2 \frac{\lambda}{l} \right) = r$$

とをけば

$$9(2\beta - 2k - 1)a_1 - 8ra_2 = 0$$

$$2ra_2 - 9(8\beta - 2k - 1)a_1 = 0$$

之より

$$\begin{vmatrix} 9(2\beta - 2k - 1) & -8r \\ 2r & -9(8\beta - 2k - 1) \end{vmatrix} = 0$$

即ち

$$81(2\beta - 2k - 1)(8\beta - 2k - 1) - 16r^2 = 0$$

之を解いて k , 従つて挫屈荷重 P をうる.

$I_{x=0} = 0.3 I_c$ の場合を計算すれば $\frac{\lambda}{l} = 0.606$ で, 上式は

$$k^2 - 63.476k + 571.313 = 0$$

$$k = 10.86$$

故に

$$P = 8.9 \frac{EI_c}{l_c} \quad \text{又は} \quad 0.90 \frac{\pi^2 EI_c}{l^2}$$

こころみに y を第3項迄とする時は

$$P = 0.88 \frac{\pi^2 EI_c}{l^2}$$

第3節 變斷面桁の固有振動數

1. Energy 法

變斷面桁が横振動をなす場合の固有振動數 n_0 は Energy 法によると

$$n_0^2 = \frac{gE}{4\pi^2} \frac{\int_0^l I(x) \left(\frac{d^2 y}{dx^2} \right)^2 dx}{\int_0^l q y^2 dx} \dots\dots\dots$$

である. ここに

$q =$ 單位長當りの桁の死荷重

$g =$ 重力加速度

y は振動してゐる時の最大撓みの曲線で、両端鉸の桁の場合を考へ、この境界条件を満足する (2) なる三角級数をとるものとする。 a は振動数を最小ならしむることとくえらぶもので、挫屈荷重の時と同様にしてこの場合の Ritz の方程式は

$$\frac{\partial}{\partial a_n} \left\{ \int_0^l I(x) \left(\frac{d^2 y}{dx^2} \right)^2 dx - \frac{4n_0^2 \pi^2}{Eg} \int_0^l q y^2 dx \right\} = 0 \quad \dots\dots\dots (17)$$

$$(n = 1, 2, 3 \dots\dots\dots)$$

q は一般に x の函数であるがここでは計算の便宜上常數とする。(17) 式に (2) を代入する。この場合

$$y^2 = \sum a_n^2 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} + 2 \sum a_n a_m \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{m\pi x}{l} \quad \dots\dots\dots (18)$$

$\left(\frac{d^2 y}{dx^2} \right)^2$ は (7) である。尚 (8) の関係をも用ふる時は

$$\frac{\partial}{\partial a_n} \int_0^l I(x) \left\{ \sum a_n^2 \left(\frac{n\pi}{l} \right)^4 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} + 2 \sum a_n a_m n^2 m^2 \left(\frac{\pi}{l} \right)^4 \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{m\pi x}{l} \right\} dx$$

$$- k \frac{\partial}{\partial a_n} \int_0^l \sum a_n^2 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx = 0$$

ここに

$$k = \frac{4n_0^2 \pi^2 q}{Eg}$$

従つて

$$\int_0^l I(x) \left\{ a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^4 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} + \sum a_m n^2 m^2 \left(\frac{\pi}{l} \right)^4 \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{m\pi x}{l} \right\} dx$$

$$- k \int_0^l a_n^2 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx = 0 \quad \dots\dots\dots (19)$$

このやうな式が a の数だけえられ、 a が同時に零ならざる条件より振動数 n_0 をきめるので、(11) 式と同様である。

2. Galerkin 法

桁の横振動の最大撓み曲線の微分方程式は

$$\frac{d^2}{dx^2} \left\{ I(x) \frac{d^2 y}{dx^2} \right\} - ky = 0 \quad \dots\dots\dots (20)$$

$$k = \frac{4n_0^2 \pi^2 q}{Eg}$$

である。(20) 式は又

$$I(x) \frac{d^4 y}{dx^4} + 2 \frac{dI(x)}{dx} \frac{d^3 y}{dx^3} + \frac{d^2 I(x)}{dx^2} \frac{d^2 y}{dx^2} - dy = 0 \quad \dots\dots\dots (21)$$

この左邊に (2), (5) 及び

$$\frac{d^3 y}{dx^3} = \dots - a_n \left(\frac{n\pi}{l}\right)^3 \cos \frac{n\pi x}{l} - \dots - a_m \left(\frac{m\pi}{l}\right)^3 \cos \frac{m\pi x}{l} - \dots\dots (22)$$

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = \dots + a_n \left(\frac{n\pi}{l}\right)^2 \sin \frac{n\pi x}{l} + \dots + a_m \left(\frac{m\pi}{l}\right)^2 \sin \frac{m\pi x}{l} + \dots\dots (23)$$

を代入し誤差函数 $\varepsilon(x)$ を作り

$$\int_0^l \varepsilon(x) \sin \frac{n\pi x}{l} dx = 0$$

なる Galerkin 式を求めれば

$$\begin{aligned} & \int_0^l I(x) \left\{ a_n \left(\frac{n\pi}{l}\right)^4 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} + \sum_1^l a_m \left(\frac{m\pi}{l}\right)^4 \sin \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} \right\} dx \\ & - \int_0^l 2 \frac{dI(x)}{dx} \left\{ a_n \left(\frac{n\pi}{l}\right)^3 \cos \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} + \sum_1^l a_m \left(\frac{m\pi}{l}\right)^3 \cos \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} \right\} dx \\ & - \int_0^l \frac{d^2 I(x)}{dx^2} \left\{ a_n \left(\frac{n\pi}{l}\right)^2 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} + \sum_1^l a_m \left(\frac{m\pi}{l}\right)^2 \sin \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} \right\} dx \\ & - k \int_0^l a_n \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx = 0 \quad \dots\dots\dots (24) \end{aligned}$$

この式は挫屈問題の場合とことなり Energy 法により求めた (19) に比し相当複雑な形となつてゐる。然しながら $I(x)$ の一般形は

$$I(x) = a + bx + cx^2 + dx^3 + ex^4 + \dots\dots\dots (25)$$

にて表はすことが出来、この場合には

$$\begin{aligned} & - \int_0^l 2 \frac{dI(x)}{dx} a_n \left(\frac{n\pi}{l}\right)^3 \cos \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} dx \\ & - \int_0^l \frac{d^2 I(x)}{dx^2} a_n \left(\frac{n\pi}{l}\right)^2 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx = 0 \quad \dots\dots\dots (26) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & \int_0^l I(x) \sum a_m \left(\frac{m\pi}{l}\right)^4 \sin \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} dx - \int_0^l 2 \frac{dI(x)}{dx} \sum a_m \left(\frac{m\pi}{l}\right)^3 \cos \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} dx \\ & - \int_0^l \frac{dI(x)}{dx^2} \sum a_m \left(\frac{m\pi}{l}\right)^2 \sin \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} dx \\ & = \int_0^l I(x) \sum a_m n^2 m^2 \left(\frac{\pi}{l}\right)^4 \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{m\pi x}{l} dx \quad \dots\dots (27) \end{aligned}$$

なる関係があること次の如くである。今 $I(x)$ として (25) 式の第四項迄をとる時

$$I(x) = a + bx + cx^2 + dx^3$$

$$\frac{dI(x)}{dx} = b + 2cx + 3dx^2, \quad \frac{d^2I(x)}{dx^2} = 2c + 6dx$$

$$\begin{aligned} \int_0^l 2 \frac{dI(x)}{dx} a_n \left(\frac{n\pi}{l}\right)^3 \cos \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} dx \\ = \int_0^l 2(b + 2cx + 3dx^2) a_n \left(\frac{n\pi}{l}\right)^3 \cos \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} dx = -a_n (n\pi)^2 \left(\frac{c}{l} + \frac{3d}{2}\right) \end{aligned}$$

但し

$$\begin{aligned} \int_0^l \cos \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} dx = 0, \quad \int_0^l x \cos \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} dx = -\frac{l^2}{4n\pi} \\ \int_0^l x^2 \cos \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} dx = -\frac{l^3}{4n\pi} \\ \int_0^l \frac{d^2I(x)}{dx^2} a_n \left(\frac{n\pi}{l}\right)^2 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx = \int_0^l (2c + 6dx) a_n \left(\frac{n\pi}{l}\right)^2 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx \\ = a_n (n\pi)^2 \left(\frac{c}{l} + \frac{3d}{2}\right) \end{aligned}$$

但し

$$\int_0^l \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx = \frac{l}{2}, \quad \int_0^l x \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx = \frac{l^2}{4}$$

即ち (26) 式の關係が成立する。次に

$$\begin{aligned} \int_0^l (a + bx + cx^2 + dx^3) \sum a_n n^2 m^2 \left(\frac{\pi}{l}\right)^4 \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{m\pi x}{l} dx \\ = \sum_{m+n \text{ even}} a_n \frac{\pi^2 n^3 m^3}{(n^2 - m^2)^2} \left(\frac{4c}{l} + 6d\right) \\ - \sum_{m+n \text{ odd}} a_n \frac{\pi^2 n^3 m^3}{(n^2 - m^2)^2} \left\{ \frac{4b}{l^2} + \frac{4c}{l} + 6d - \frac{48d(n^2 + m^2)}{\pi^2(n^2 - m^2)^2} \right\} \end{aligned}$$

但し

$$\begin{aligned} \int_0^l \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{m\pi x}{l} dx = 0 \\ \int_0^l x \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{m\pi x}{l} dx = 0 \quad (m+n: \text{偶數}) \\ = -\frac{l^2}{\pi^2} \frac{4mn}{(n^2 - m^2)^2} \quad (m+n: \text{奇數}) \end{aligned}$$

$$\int_0^l x^2 \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{m\pi x}{l} dx = (-1)^{m+n} \frac{l^3}{\pi^2} \frac{4mn}{(n^2 - m^2)^2}$$

$$\int_0^l x^3 \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{m\pi x}{l} dx = \frac{l^4}{\pi^2} \frac{6mn}{(n^2 - m^2)^2} \quad (m+n: \text{偶数})$$

$$= -\frac{l^4}{\pi^2} \frac{6mn}{(n^2 - m^2)^2} + \frac{l^4}{\pi^4} \frac{48mn(n^2 + m^2)}{(n^2 - m^2)^4} \quad (m+n: \text{奇数})$$

又

$$\int_0^l (a + bx + cx^2 + dx^3) \sum a_m \left(\frac{m\pi}{l}\right)^4 \sin \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} dx$$

$$- \int_0^l 2(b + 2cx + 3dx^2) \sum a_m \left(\frac{m\pi}{l}\right)^3 \cos \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} dx$$

$$- \int_0^l 2(c + 3dx) \sum a_m \left(\frac{m\pi}{l}\right)^2 \sin \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} dx$$

$$= \int_0^l \sum a_m b \left\{ x \left(\frac{m\pi}{l}\right)^4 \sin \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} - 2 \left(\frac{m\pi}{l}\right)^3 \cos \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} \right\} dx$$

$$+ \int_0^l \sum a_m c \left\{ x^2 \left(\frac{m\pi}{l}\right)^4 \sin \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} - 4x \left(\frac{m\pi}{l}\right)^3 \cos \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} \right. \\ \left. - 2 \left(\frac{m\pi}{l}\right)^2 \sin \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} \right\} dx$$

$$+ \int_0^l \sum a_m d \left\{ x^3 \left(\frac{m\pi}{l}\right)^4 \sin \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} - 6x^2 \left(\frac{m\pi}{l}\right)^3 \cos \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} \right. \\ \left. - 6x \left(\frac{m\pi}{l}\right)^2 \sin \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} \right\} dx$$

$$= \sum_{m+n \text{ even}} a_m \left\{ 4c \frac{\pi^2}{l} \left[\frac{nm^5}{(n^2 - m^2)^2} + \frac{nm^3}{n^2 - m^2} \right] + 6d\pi^2 \left[\frac{nm^5}{(n^2 - m^2)^2} + \frac{nm^3}{n^2 - m^2} \right] \right\}$$

$$- \sum_{m+n \text{ odd}} a_m \left\{ 4b \frac{\pi^2}{l^2} \left[\frac{nm^5}{(n^2 - m^2)^2} + \frac{nm^3}{n^2 - m^2} \right] + 4c \frac{\pi^2}{l} \left[\frac{nm^5}{(n^2 - m^2)^2} + \frac{nm^3}{n^2 - m^2} \right] \right. \\ \left. + 6d \left[\frac{\pi^2 nm^5}{(n^2 - m^2)^2} - \frac{8nm^5(n^2 + m^2)}{(n^2 - m^2)^4} + \frac{\pi^2 nm^3}{n^2 - m^2} - \frac{4nm^3(n^2 + 3m^2)}{(n^2 - m^2)^3} - \frac{4nm^3}{(n^2 - m^2)^2} \right] \right\}$$

$$= \sum_{m+n \text{ even}} a_m \frac{\pi^2 n^3 m^3}{(n^2 - m^2)^2} \left(\frac{4c}{l} + 6d \right) - \sum_{m+n \text{ odd}} a_m \frac{\pi^2 n^3 m^3}{(n^2 - m^2)^2} \left\{ \frac{4b}{l^2} + \frac{4c}{l} + 6d - \frac{48d(n^2 + m^2)}{\pi^2 (n^2 - m^2)^2} \right\}$$

但し

$$\int_0^l \cos \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} dx = 0 \quad (m+n: \text{偶數})$$

$$= \frac{l}{\pi} \frac{2n}{n^2 - m^2} \quad (m+n: \text{奇數})$$

$$\int_0^l x \cos \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} dx = -(-1)^{m+n} \frac{l^2}{\pi} \frac{n}{n^2 - m^2}$$

$$\int_0^l x^2 \cos \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} dx = -\frac{l^3}{\pi} \frac{n}{n^2 - m^2}, \quad (m+n: \text{偶數})$$

$$= \frac{l^3}{\pi} \frac{n}{n^2 - m^2} - \frac{4l^3 n (n^2 + 3m^2)}{\pi^3 (n^2 - m^2)^3}, \quad (m+n: \text{奇數})$$

従つて(27)式の關係が成立することとなり、(24)式は

$$\int_0^l I(x) \left\{ a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^4 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} + \sum a_m n^2 m^2 \left(\frac{\pi}{l} \right)^4 \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{m\pi x}{l} \right\} dx$$

$$- k \int_0^l a_n \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx = 0 \quad \dots\dots\dots (28)$$

の如く簡單になる。これ Energy 法より求めた(19)式と全く同じである。

$I(x)$ が(25)式の第5項迄ある場合(19)又は(28)式の積分を計算すれば次の如くなる。

$I(x)$ に x^4 の項迄とればまづ普通の問題にまにあふであらう。

$$a_n \left\{ n^4 \pi^4 \left[\frac{a}{2l^3} + \frac{b}{4l^2} + \frac{c}{2l} \left(\frac{1}{3} - \frac{1}{2n^2 \pi^2} \right) + \frac{d}{8} \left(1 - \frac{3}{n^2 \pi^2} \right) + \frac{e}{2} \left(\frac{1}{5} - \frac{1}{n^2 \pi^2} + \frac{3}{2n^4 \pi^4} \right) \right] - \frac{kl}{2} \right\}$$

$$+ \sum_{m+n \text{ even}} a_m \frac{n^3 m^3 \pi^2}{(n^2 - m^2)^2} \left\{ \frac{4c}{l} + 6d + 8el \left[1 - \frac{12(n^2 + m^2)}{\pi^2 (n^2 - m^2)^2} \right] \right\} - \sum_{m+n \text{ odd}} a_m \frac{n^3 m^3 \pi^2}{(n^2 - m^2)^2} \left\{ \frac{4b}{l^2} \right.$$

$$\left. + \frac{4c}{l} + 6d \left[1 - \frac{8(n^2 + m^2)}{\pi^2 (n^2 - m^2)^2} \right] + 8el \left[1 - \frac{12(n^2 + m^2)}{\pi^2 (n^2 - m^2)^2} \right] \right\} = 0 \quad \dots\dots\dots (29)$$

挫屈荷重に関する(9)又は(15)式も $I(x)$ が(25)式の一般形を有する場合、ここに計算せる結果より(29)式に相當する式を直ちに求めることが出来る。即ち

$$a_n \left\{ n^2 \pi^2 \left[\frac{a}{2l} + \frac{b}{4} + \frac{d}{2} \left(\frac{1}{3} - \frac{1}{2n^2 \pi^2} \right) + \frac{dl^2}{8} \left(1 - \frac{3}{n^2 \pi^2} \right) + \frac{el^3}{2} \left(\frac{1}{5} - \frac{1}{n^2 \pi^2} + \frac{3}{2n^4 \pi^4} \right) \right] - \frac{IR}{2E} \right\}$$

$$+ \sum_{m+n \text{ even}} a_m \frac{nm^3}{(n^2 - m^2)^2} \left\{ 4cl + 6dl^2 + 8el^3 \left[1 - \frac{12(n^2 + m^2)}{\pi^2 (n^2 - m^2)^2} \right] \right\} - \sum_{m+n \text{ odd}} a_m \frac{nm^3}{(n^2 - m^2)^2} \left\{ 4b \right.$$

$$\left. + 4d + 6dl^2 \left[1 - \frac{8(n^2 + m^2)}{\pi^2 (n^2 - m^2)^2} \right] + 8el^3 \left[1 - \frac{12(n^2 + m^2)}{\pi^2 (n^2 - m^2)^2} \right] \right\} = 0 \quad \dots\dots (30)$$

先の例題に對しては、

$$a = \alpha \lambda^2, \quad b = 2\alpha \lambda, \quad c = \alpha, \quad d = 0, \quad \alpha = \frac{I_c}{\left(\lambda + \frac{l}{2}\right)^3}$$

である。

3. 計算例題

断面の慣性モーメントが

$$I(x) = I_0 + \frac{2(I_c - I_0)}{l} x = a + bx$$

なる長さ l なる桁を例題にとる。 I_0 は $x=0$ に於ける慣性モーメントである。 I_c は中央に於けるものとす。 (29) 式に於て c 及び d を零とをいて

$$a_n \left\{ n^4 \pi^4 \left(\frac{a}{2l^3} + \frac{b}{4l^2} \right) - \frac{kl}{2} \right\} - \sum_{m+n \text{ odd}} a_m \frac{n^3 m^3 \pi^2}{(n^2 - m^2)^2} \left(\frac{4b}{l} \right) = 0$$

又は

$$a_n \left\{ \frac{n^4 \pi^4}{l^2} \left(\frac{a}{l} + \frac{b}{2} \right) - kl \right\} - \frac{8b\pi^2}{l^2} \sum_{m+n \text{ odd}} a_m \frac{n^3 m^3}{(n^2 - m^2)^2} = 0$$

元來

$$a = I_0, \quad b = \frac{2(I_c - I_0)}{l}$$

なるをもつて

$$\frac{a}{l} + \frac{b}{2} = \frac{I_c}{l}$$

となり従つて

$$a_n \left(n^4 - \frac{l^4}{\pi^4} k \right) - \frac{16}{\pi^2} \left(1 - \frac{I_0}{I_c} \right) \sum_{m+n \text{ odd}} a_m \frac{n^3 m^3}{(n^2 - m^2)^2} =$$

改めて

$$\frac{l^4}{\pi^4} k = \frac{4l^4}{\pi^2 EI_c} \frac{q}{g} n_0^2 = s, \quad \frac{16}{\pi^2} \left(1 - \frac{I_0}{I_c} \right) = u$$

とをけば

$$a_n (n^4 - s) - u \sum_{m+n \text{ odd}} \frac{n^3 m^3}{(n^2 - m^2)^2} a_m = 0$$

y の三角級数を第 2 迄考へて近似計算をすれば

$$n = 1, m = 2 \text{ より}$$

$$a_1 (1 - s) - u \frac{1 \times 8}{(1 - 4)^2} a_2 = 0$$

$n=2, m=1$ より

$$a_2 (16-s) - u \frac{8 \times 1}{(4-1)^2} a_1 = 0$$

又は

$$a_1 (1-s) - \frac{8}{9} u a_2 = 0$$

及び

$$-\frac{8}{9} u a_1 + a_2 (16-s) = 0$$

之より

$$\begin{vmatrix} 1-s & -\frac{8}{9} u \\ -\frac{8}{9} u & 16-s \end{vmatrix} = 0$$

従つて

$$s^2 - 17s + 16 - \frac{64}{81} u^2 = 0$$

今

$$I_c = 1,320,000 \text{ cm}^4, \quad I_0 = 745,000 \text{ cm}^4, \quad l = 1344 \text{ cm},$$

$$q = 11.6 \text{ kg/cm}, \quad E = 2.1 \times 10^6 \text{ kg/cm}^2$$

とすれば

$$u = 0.705$$

$$s^2 - 17s + 15.607 = 0$$

$$s = 0.975$$

故に

$$n_0 = \sqrt{0.975} \frac{\pi}{2l} \sqrt{\frac{EI_c q}{q}} = 12.98/\text{sec}$$

こゝろみに y の三角級数を第 3 項迄とるも、第 4 項迄とるも $n_0 = 12.97$ にして、第 2 項迄にて充分の精度を有することを知る。

一定断面の時は、更に $b=0, a=I_0$ にして

$$a_n \left\{ \frac{an^4 \pi^4}{l^3} - kl \right\} = 0$$

$$k = \frac{I_0 n^4 \pi^4}{l^4}$$

$$n_0 = \frac{\pi}{2l^2} \sqrt{\frac{EI_0 g}{q}} \quad (n = 1)$$

第 4 節 吊橋の補剛桁の撓み曲線

1. Energy 法

對稱形の吊橋の索條が死荷重 g をすべて負擔し、補剛桁は活荷重 p によりて始めて働き補剛桁も索條も更に下る。この場合補剛桁に働く力は活荷重 p と吊材がこれを引きあぐる力 q である。この q は吊材の變形を無視する時

$$q = \beta g - H_g (1 + \beta) \frac{d^2 y}{dx^2} \dots\dots\dots (31)$$

なることは吊橋の Deflection theory の教ふるところなり。ここに

- H_g = 死荷重 g による索條の水平張力
- $\beta = \frac{H}{H_g}$
- H = 活荷重 p による索條の水平張力
- y = 補剛桁の撓み

y を (2) の三角級數で表はす。この級數は補剛桁の境界條件を満足せしめる。

a_n の微小變化 δa_n による y の變化は

$$\delta y = \delta a_n \sin \frac{n\pi x}{l}$$

にして、この場合荷重 p 及び q のなす仕事は

$$\begin{aligned} \delta W &= \int_u^v p \, dx \, \delta y - \int_0^l q \, dx \, \delta y \\ &= \int_u^v p \, \delta a_n \sin \frac{n\pi x}{l} \, dx - \int_0^l \left\{ \beta g - H_g (1 + \beta) \frac{d^2 y}{dx^2} \right\} \delta a_n \sin \frac{n\pi x}{l} \, dx \\ &= p \, \delta a_n \int_u^v \sin \frac{n\pi x}{l} \, dx - \beta g \, \delta a_n \int_0^l \sin \frac{n\pi x}{l} \, dx \\ &\quad - H_g (1 + \beta) \, \delta a_n \int_0^l \left\{ a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^2 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} + \sum a_m \left(\frac{m\pi}{l} \right)^2 \sin \frac{m\pi x}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} \right\} \, dx \\ &= p \, \delta a_n \int_u^v \sin \frac{n\pi x}{l} \, dx - \beta g \, \delta a_n \int_0^l \sin \frac{n\pi x}{l} \, dx \\ &\quad - H_g (1 + \beta) \, \delta a_n \int_0^l a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^2 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} \, dx \dots\dots\dots (32) \end{aligned}$$

但し活荷重 p は $x = u$ から $x = v$ の範囲にあるものとする。次に y なる撓みによる桁の曲げの内働は

$$V = \frac{EI}{2} \int_0^l \left(\frac{d^2y}{dx^2} \right)^2 dx$$

$$= \frac{EI}{2} \int_0^l \left\{ \left(\frac{n\pi}{l} \right)^4 \sum a_n^2 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} + 2 \left(\frac{\pi}{l} \right)^4 \sum a_n a_m n^2 m^2 \sin \frac{n\pi x}{l} \sin \frac{m\pi x}{l} \right\} dx$$

a_n の微小変化による内働の変化は

$$\delta V = EI \delta a_n \int_0^l a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^4 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx \quad \dots\dots\dots (33)$$

問題を簡単にするため断面の慣性モーメントは一定とせり。 $\delta W = \delta V$ より

$$EI \int_0^l a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^4 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx + H_g (1 + \beta) \int_0^l a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^2 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx$$

$$- \int_u^v p \sin \frac{n\pi x}{l} dx + \beta g \int_0^l \sin \frac{n\pi x}{l} dx = 0 \quad \dots\dots\dots (34)$$

これより a_n を決定する。

2. Galerkin 法

補剛桁の撓みに関する微分方程式は

$$EI \frac{d^4y}{dx^4} = p - q \quad \dots\dots\dots (35)$$

従つて

$$EI \frac{d^4y}{dx^4} - H_g (1 + \beta) \frac{d^2y}{dx^2} - p + \beta g = 0 \quad \dots\dots\dots (36)$$

誤差函数は

$$\varepsilon(x) = EI \left\{ \dots + a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^4 \sin \frac{n\pi x}{l} + \dots + a_m \left(\frac{m\pi}{l} \right)^4 \sin \frac{m\pi x}{l} + \dots \right\}$$

$$+ H_g (1 + \beta) \left\{ \dots + a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^2 \sin \frac{n\pi x}{l} + \dots + a_m \left(\frac{m\pi}{l} \right)^2 \sin \frac{m\pi x}{l} + \dots \right\} - p + \beta g$$

従つて

$$\int_0^l \varepsilon(x) \sin \frac{n\pi x}{l} dx = 0$$

より

$$EI \int_0^l a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^4 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx + H_g (1 + \beta) \int_0^l a_n \left(\frac{n\pi}{l} \right)^2 \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx$$

$$- \int_u^v p \sin \frac{n\pi x}{l} dx + \beta g \int_0^l \sin \frac{n\pi x}{l} dx = 0 \quad \dots\dots\dots (37)$$

これは (34) 式であり、Galerkin 法ではかく簡単に求むることが出来た。もつともこれは補剛桁の断面が一定の場合を取扱つたためである。

尚かかる断面一定の場合には、誤差函数の自乗も最小ならしむる如く a をえらぶも同結果をうるものである。即ち

$$\frac{\partial}{\partial a_n} \int_0^l \varepsilon(x)^2 dx = 0$$

又は

$$\int_0^l 2\varepsilon(x) \frac{\partial \varepsilon(x)}{\partial a_n} dx = 0 \quad \dots\dots\dots (38)$$

ここに

$$\frac{\partial \varepsilon(x)}{\partial a_n} = \left\{ EI \left(\frac{n\pi}{l} \right)^4 + H_g (1 + \beta) \right\} \sin \frac{n\pi x}{l}$$

従つて (28) は

$$\int_0^l 2\varepsilon(x) \left\{ EI \left(\frac{n\pi}{l} \right)^4 + H_g (1 + \beta) \right\} \sin \frac{n\pi x}{l} dx = 0$$

I は常數とせる故

$$\int_0^l \varepsilon(x) \sin \frac{n\pi x}{l} dx = 0$$

となり Galerkin 式と一致する。(37) 式は

$$\int_0^l \sin^2 \frac{n\pi x}{l} dx = \frac{l}{2}, \quad \int_0^l \sin \frac{n\pi x}{l} dx = \frac{l}{n\pi} (1 - \cos n\pi)$$

$$\int_u^v \sin \frac{n\pi x}{l} dx = \frac{l}{n\pi} \left(\cos \frac{n\pi u}{l} - \cos \frac{n\pi v}{l} \right)$$

なる故

$$a_n = \frac{2l^4 \left\{ p \left(\cos \frac{n\pi u}{l} - \cos \frac{n\pi v}{l} \right) - \beta g (1 - \cos n\pi) \right\}}{EI\pi^5 \left\{ n^5 + n^3 \alpha (1 + \beta) \right\}} \quad \dots\dots\dots (39)$$

ここに

$$\alpha = \frac{H_g}{EI\pi^2}$$

上式に於ては p は等布荷重とせり。満載等布荷重の場合は $u=0, v=l$ にして

$$a_n = \frac{4l^4}{EI\pi^5} \frac{p - \beta g}{n^5 + n^3 \alpha (1 + \beta)} \quad (n: \text{奇数})$$

$$= 0 \quad (n: \text{偶数})$$

従つて

$$y = \frac{4l^4}{EI\pi^5} \sum_{1,3,5,\dots}^{\infty} \frac{p - \beta g}{n^5 + n^3\alpha(1 + \beta)} \sin \frac{n\pi x}{l} \dots\dots\dots (40)$$

単荷重 P の場合はまづ $\frac{P}{\xi}$ の等布荷重が $x = u \sim u + \xi$ 間に配布されるものとして

$$a_n = \mu \left\{ \frac{P}{\xi} \left[\cos \frac{n\pi u}{l} - \cos \frac{n\pi (u + \xi)}{l} \right] - 2\beta g (1 - \cos n\pi) \right\}$$

ここに

$$\mu = \frac{2l^4}{EI\pi^5 \{n^5 + n^3\alpha(1 + \beta)\}}$$

本式に於いて直ちに $\xi = 0$ とする時は P の因子は不定形となる故微係数の比をとり、之に $\xi = 0$ とをき

$$a_n = \mu \left\{ P \frac{n\pi}{l} \sin \frac{n\pi u}{l} - 2\beta g (1 - \cos n\pi) \right\} \dots\dots\dots (41)$$

以上に於いて β は未定なる故先づ之を假定して計算し、之に對する p を求め β を補正し、更に計算を繰返すのであるが、之に關してはここには略する。

單純桁の場合は以上の式に於いて α 及び β を零とをいてもとまる。滿載等布荷重の場合は

$$y = \frac{4pl^4}{EI\pi^5} \sum_{1,3,5,\dots}^{\infty} \frac{1}{n^5} \sin \frac{n\pi x}{l} \dots\dots\dots (42)$$

中央の撓みは

$$y_{x=\frac{l}{2}} = \frac{5pl^4}{382,5EI} \left(1 - \frac{1}{3^5} + \frac{1}{5^5} - \frac{1}{7^5} \dots\dots \right)$$

單荷重の場合は

$$y = \frac{2Pl^3}{EI\pi^4} \sum_{1,3,5,\dots}^{\infty} \frac{1}{n^4} \sin \frac{n\pi u}{l} \sin \frac{n\pi x}{l} \dots\dots\dots (43)$$

中央單荷重による中央の撓みは

$$y_{x=u=\frac{l}{2}} = \frac{Pl^3}{48.70 EI} \left(1 + \frac{1}{3^4} + \frac{1}{5^4} + \dots\dots \right)$$

第5節 周邊單純支持の矩形版

a 及び b なる幅及び長さをも有する四邊單純支持の矩形版が分布荷重 p をになふ場合、撓面の微分方程式は

$$D \left(\frac{\partial^4 w}{\partial x^4} + 2 \frac{\partial^4 w}{\partial x^2 \partial y^2} + \frac{\partial^4 w}{\partial y^4} \right) - p = 0 \quad \dots\dots\dots (44)$$

である。ここに

$$D = \frac{Eh^3}{12(1-\nu^2)}$$

h = 版厚 , ν = ポアソン比

撓面を次の二重三角級数で表はす。

$$w = \sum \sum a_{mn} \sin \frac{m\pi x}{a} \sin \frac{n\pi y}{b} \quad \dots\dots\dots (45)$$

この級数は $x=0, x=a$ 及び $y=0, y=b$ に對して零となり境界條件を満足する。(45)を(44)の左邊に代入し誤差函数をつくれば、

$$\varepsilon(x, y) = D\pi^4 \sum \sum a_{mn} \left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2} \right)^2 \sin \frac{m\pi x}{a} \sin \frac{n\pi y}{b} - p$$

Galerkin 式

$$\int_0^a \int_0^b \varepsilon(x, y) Y_{mn}(x, y) dx dy = 0$$

に於いて

$$Y_{mn}(x, y) = \sin \frac{m\pi x}{a} \sin \frac{n\pi y}{b}$$

なる故

$$\begin{aligned} a_{mn} D\pi^4 \left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2} \right)^2 \int_0^a \int_0^b \sin^2 \frac{m\pi x}{a} \sin^2 \frac{n\pi y}{b} dx dy \\ - \int_0^a \int_0^b p \sin \frac{m\pi x}{a} \sin \frac{n\pi y}{b} dx dy = 0 \quad \dots\dots\dots (46) \end{aligned}$$

この式は Energy 法からも得られるが、かくのごとく直接的ではない。

(46) 式中 p を滿載等布荷重とすれば

$$\begin{aligned} \int_0^a \int_0^b \sin^2 \frac{m\pi x}{a} \sin^2 \frac{n\pi y}{b} dx dy &= \frac{ab}{4} \\ \int_0^a \int_0^b p \sin \frac{m\pi x}{a} \sin \frac{n\pi y}{b} dx dy &= p \frac{4ab}{mn\pi^2} \quad (m, n: \text{奇数}) \\ &= 0 \quad (m, n: \text{偶数}) \end{aligned}$$

故に

$$a_{mn} = \frac{16 p}{\pi^6 D m n \left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2} \right)} \quad m, n = 1, 3, 5 \dots\dots$$

$$w = \frac{16 p}{\pi^6 D} \sum_{m=1,3,5,\dots} \sum_{n=1,3,5,\dots} \frac{1}{m n \left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2} \right)} \sin \frac{m\pi x}{a} \sin \frac{n\pi y}{b} \dots\dots (47)$$

この問題に於ても D が常數なる故、誤差函数 $\varepsilon(x, y)$ の自乗を最小ならしむるごとくするも亦全く Galerkin 法と同一となる。部分等布荷重、單荷重に對しても前節同様に取扱ふことが出来る。

第6節 結 言

以上各種の應力問題に於ては撓曲線を $\sum \sin \frac{n\pi x}{l}$ にて表はしうる場合をのべたが $\sum \cos \frac{n\pi x}{l}$ の場合も同様であり、又 $\sum \left(1 - \cos \frac{n\pi x}{l} \right)$ の如き場合も坐標原點を適當にえらびて $\sum \sin \frac{n\pi x}{l}$ 又は $\sum \cos \frac{n\pi x}{l}$ になほすことが出来る。撓み曲線をかき三角級數に假定する場合、近年力學問題への優先的應用をとなへられるにいたつた Galerkin 法は、全く Ritz 法を取り入れた Energy 法と同結果を與へるものでその計算過程も途中から全く同じになるものである。

Energy 法が撓み曲線の微分方程式に無關係に力學的に解くに比し、Galerkin 法は直接微分方程式から之を數學的に取扱ふことを考へるときこのことは、まことに興味のあることである。

更に誤差函数を自乗して之を最小ならしむる方法も、斷面一定の部材に對しては Galerkin 法と全く一致することも注目すべきである。

尚ここに誘導せる (28) 式の關係は Galerkin 法による固有振動數の計算を一層容易にせしめるもので (24) の式より始める必要はない。更に (29) 及び (30) の兩式は $I(x) = a + bx + cx^2 + dx^3$ なる變斷面部材の固有値を直接計算するの便に資せるものである。

(昭和 23 年 3 月 25 日)